

Prof. Dr. Alfred Toth

Raumsemiotik von Nachbarschafts- und Umgebungsrelationen als Unter- und Obermengen I

1. Im folgenden gehen wir aus von der in Toth (2016a) neu definierten allgemeinen Systemrelation

$$S^* = (S, N, U),$$

deren Teilrelationen, System S, Nachbarschaft N und Umgebung U, durch das folgende ontische Modell beinahe in selbsterklärender Weise illustriert werden



Bratwurst (S), Zwiebelsauce (N) und Röschi (U)

und wenden die neuen ontischen Operatoren N und U auf sich selbst an, so daß also vier neue ontische Subkategorien entstehen (vgl. Toth 2016b, c). Dabei soll untersucht werden, inwiefern die vier kombinatorischen Operatoren $N(S)$, $N(U)$, $U(S)$ und $U(U)$ mit der Grundform $x(y)$ sowohl für $x \subset y$ als auch für $x \supset y$ definiert sind (vgl. Toth 2016d). Im folgenden werden in Teil I systemische, in Teil II abbildungstheoretische und in Teil III repertoirielle N und U untersucht.

2.1. Nachbarschaften

2.1.1. $N(S) = N \subset S$



Cité Griset, Paris

2.1.2. $N(S) = N \supset S$



Rue Pergolese, Paris

2.2. Umgebungen

2.2.1. $U(S) = U \subset S$



Rue des Plantes, Paris

2.2.2. $U(S) = U \supset S$



Rue de Vienne, Paris

Literatur

Toth, Alfred, Eine neue Systemdefinition. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016a

Toth, Alfred, Definition von Abschlüssen im Rahmen der neuen Systemdefinition. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016b

Toth, Alfred, Subkategorisierung von Nachbarschafts- und Umgebungsrelationen von Menus. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016c

Toth, Alfred Nachbarschafts- und Umgebungsrelationen als Unter- und Obermengen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016d

29.10.2016